

به نام حق

سیستم ایمنی ساختمان به وسیلهٔ
Atmega32

www.ir-micro.com

ضیائی نبا

چکیده :



8-bit Microcontroller MegaAVR Series Atmega32
With 32K Bytes In-System Programmable Flash
8-channel, 10-bit ADC 32 x 8 General Purpose Working Registers
Power Consumption at 1 MHz, 3V, 25°C 4.5 - 5.5V for ATmega3
Six Sleep Modes: Idle, ADC Noise Reduction, Power-save, Power-down, Standby and Extended Standby
40-pin PDIP, 44-lead TQFP, and 44-pad MLF

Figure 0



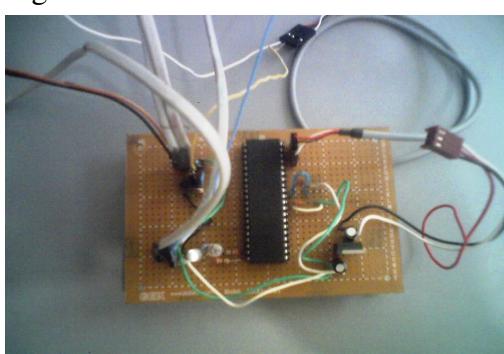
MQ-2 Type Sensor in air quality control-HanWei
17 Semiconductor Type Gas Sensor
Target gas: smoke, hydrogen, NH₃, propane, ammoniac, etc.
Standard circuit conditions:
Heater voltage: 5V DC/AC
Circuit voltage: 3~15V DC
Heater power consumption: 750 mW
Temperature range: -20deg. C to +40 deg. C
Size: Diameter19mm×High17mm

Figure 1



Paradox - PA-476
Improved Auto Pulse Signal Processing
Detecteur DE Mouvement Analogique Avance & Advanced Analog Motion Detecto

Figure 2



This is Improve Circuit of End Product Example

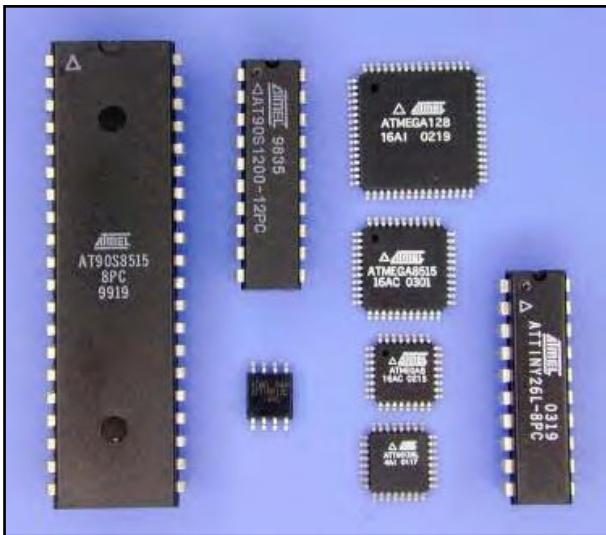
Anti Fire and Squrity System
For Home Situate or Other Simple Place!
By Buzzer or Multisonous Output
Micro Resolution Power in Multifarious Sensor's Signal Processing

Figure 3

بخش های ورودی و خروجی میکرو:

این میکرو دارای PORT 4 میباشد که به پورت های A,B,C,D تقسیم میشوند هر پورت

آن دارای 8 PIN می باشد که (۴*۸) ۳۲



تا پایه های ورودی خروجی میباشد و به

صورت زیر نام گذاری می شود : شماره

پین ها از ۰ تا ۷ میباشند مثلاً میخواهیم

پین شماره ۴ از پورت A را صدا بزنیم که

به این صورت نام میبریم : PIN A.3 یا

PORT A.3 و دلیل این که پین شماره ۴

را ۳ صدا زدیم این است که در بالا نحوه

شماره گذاری را ذکر کردیم.

همان طور در ادامه می بینید مثلا PORTA به صورت PA و PORTB به صورت PB و دیگر

پورت ها هم به همین صورت نام گذاری شده است که I معمولا پورت A به سنسور ها وصل

می شوند VCC : این پایه برای تغذیه منطقی این میکرو کنترل میباشد که باید برق ۵ ولت

رگوله شده که از منبع تغذیه گرفته می شود تامین شود که میتوان از برق ۲.۷ تا ۵.۵ در این

میکرو استفاده کرد GND : این پایه همان طور که از اسمش پیدا است باید به سر منفی یا

زمین منبع تغذیه وصل می شود

RESET : این پایه هم برای کردن میکرو به کار می رود که اگر به پین

وصول باشد میکرو RESET شده که معمولا با یک میکرو سویچ به سر زمین وصل میکنند

که یک اتصال کوتاه داده شود

.XTAL1 : این پایه ورودی یک تقویت کننده اوسیلاتور یا کریستال می باشد .

.XTAL2 : خروجی همان تقویت کننده می باشد

AVCC : پین های پورت A دارای مدار ADC=(Analog to Digital Converter) یا همان

تبديل آنالوگ به دیجیتال می باشند که در داخل همین میکرو این مدار جا سازی شده است

که این پایه برق پورت A را تامین میکند که باید به همان برق ۵ ولت رگوله شده وصل شود

PDIP

(XCK/T0)	PB0	1	40	PA0	(ADC0)
(T1)	PB1	2	39	PA1	(ADC1)
(INT2/AIN0)	PB2	3	38	PA2	(ADC2)
(OC0/AIN1)	PB3	4	37	PA3	(ADC3)
(SS)	PB4	5	36	PA4	(ADC4)
(MOSI)	PB5	6	35	PA5	(ADC5)
(MISO)	PB6	7	34	PA6	(ADC6)
(SCK)	PB7	8	33	PA7	(ADC7)
<u>RESET</u>		9	32	AREF	
VCC		10	31	GND	
GND		11	30	AVCC	
XTAL2		12	29	PC7	(TOSC2)
XTAL1		13	28	PC6	(TOSC1)
(RXD)	PD0	14	27	PC5	(TDI)
(TXD)	PD1	15	26	PC4	(TDO)
(INT0)	PD2	16	25	PC3	(TMS)
(INT1)	PD3	17	24	PC2	(TCK)
(OC1B)	PD4	18	23	PC1	(SDA)
(OC1A)	PD5	19	22	PC0	(SCL)
(ICP)	PD6	20	21	PD7	(OC2)

سنسور تشخیص حریق

نوع MQ2 : شکل پایه های آن که در این پروژه از آن بهره برده ایم به صورت زیر می باشد

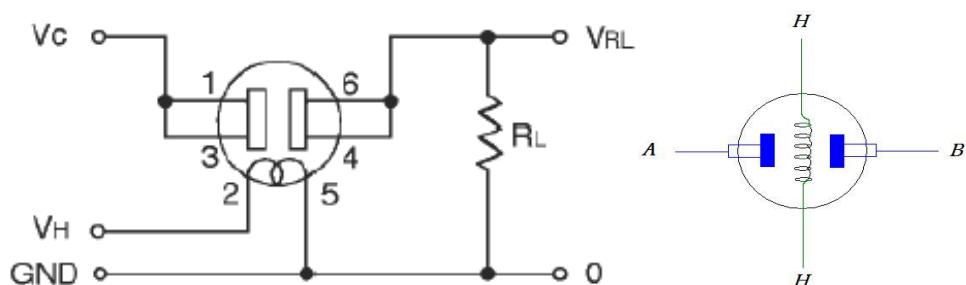
Figure 4



این نوع سنسور ها اغلب دارای حیات ثابت و طولانی

هستند . همانطور که مشاهده می شود درای محافظ شبکه ای مانند برای جلوگیری از احتراق یا ترکیدن می باشد. همچنین محدوده شناسایی وسیعی را می توانند تحت شعاع قرار دهند. کاربرد این نوع سنسور در شناسایی نشت گازهای مورد نیاز هم نوع یا صنعتی می باشد همچنین استفاده از این نوع سنسور برای شناسایی گازهایی همچون LPG - بوتان - پروپان - متان - هیدروژن و همینطور دود مورد توجه واقع شده است. برای دستیابی به DataSheet این سنسور می توانید به سایت www.hwsensor.com مراجعه کنید. با توجه به دیتا شیت موجود وضعیت پایه های MQ2 برای خروجی به صورت زیر می باشد .

Figure 5



شرایط استاندارد مدار

آیتمها	علامت	مقادیر ارزیابی شده	توضیحات
ولتاژ فیلیمان	V_H	$5.0 \pm 0.2v$	$AC \text{ or } DC$
ولتاژ مدار	V_c	Max. 24v	$P_s \leq 15mW$, DC only
مقاومت بار	R_l	Variable	$0.45k\Omega \text{ min}$

سنسور تشخیص حرکت:

آشکار ساز حرکت یا سنسور چشمی که حرکت افراد را در میدان فعالیتش احساس کرده و به طور اتوماتیک مسیرهای مورد نظر را روشن و خاموش می نماید . سنسور PIR به هر جسم متحرکی که داری حرارت باشد. واکنش نشان می دهد. این جسم متحرک می تواند انسان یا حیوان باشد. حتی شما می توانید برای تست این مدار یک لیوان آب جوش را در بالای این سنسور حرکت داده و شاهد روشن و خاموش شدن LED به کار رفته در این مدار باشید. به جای LED می توانید بیز (Buzzer) استفاده کنید . در صورت استفاده از بیز به جای LED به جای روشن و خاموش شدن LED در صورت حرکت جسم متحرک صدای بوق را خواهید شنید.

Figure 6



مشخصات کاری این جشمی ها عبارتند از محدوده دمایی از -30° تا $+70^{\circ}$ محدوده ولتاژ تغذیه بین ۵ تا ۱۲ ولت زاویه‌ی دید مورد حس ۹۵ درجه‌ای . به عبارت ساده‌تر این سنسور ، هر فردی در زاویه دیدش حرکت کند فرمان روشن را میدهد . به عنوان مثال در راهرو ساختمانها یا آسانسورها و.... هر فردی با باز کردن در یا ابتدای ورود سنسور عمل کرده و تمام مسیر راهرو را روشن می کند تا آن فرد از راهرو خارج شود.

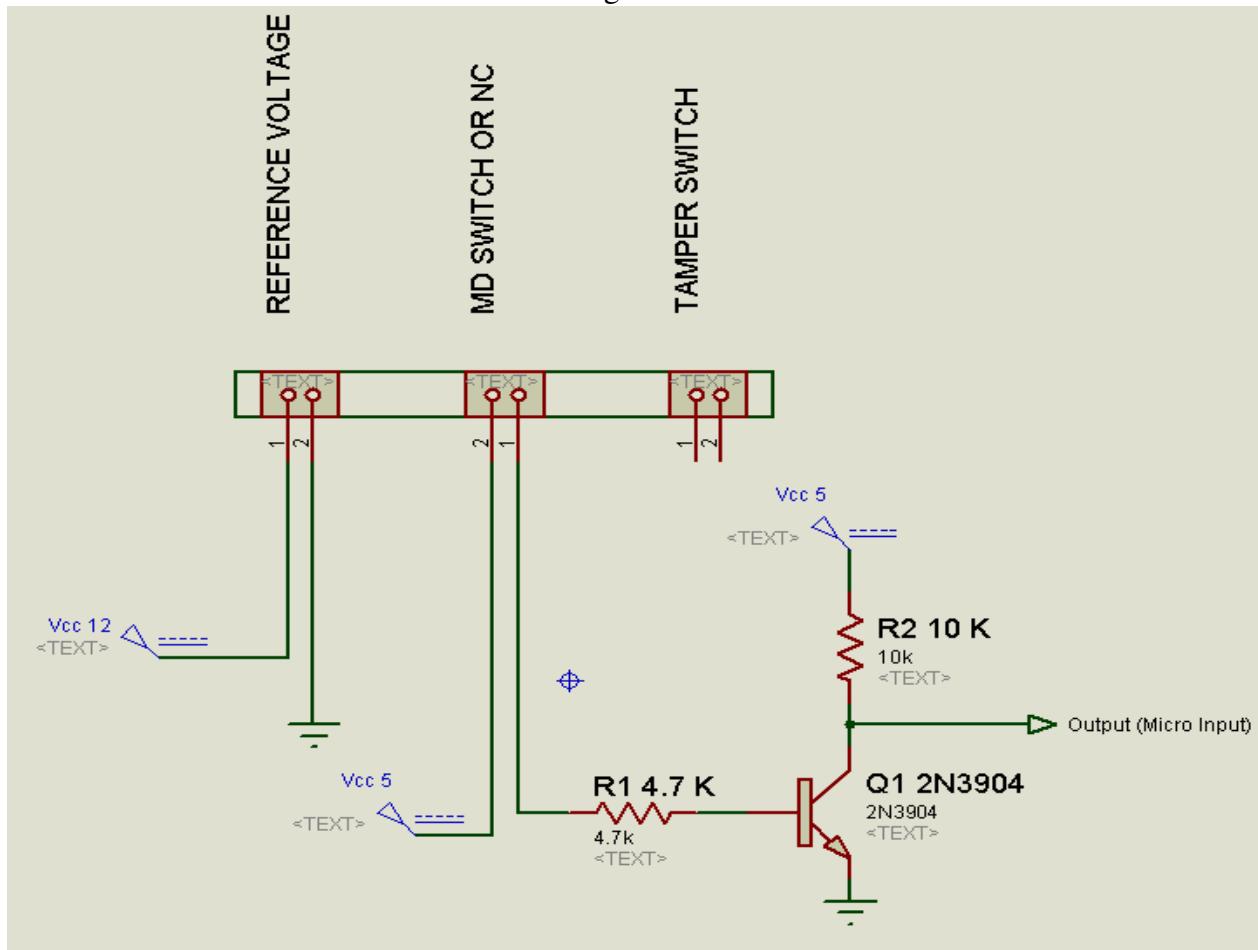
اکثر این چشمی های موجود در بازار شامل ۳ زوج سیم هستند زوج اول برای تغذیه هست که معمولاً بین ۹ تا ۱۲ ولت هست.

یک زوج سیم به نام Tamper موجود هست که آن هم در واقع از دو سر یک سوئیچ دیگر گرفته شده و این سوئیچ در حالت عادی بسته هست ولی اگر شما درب چشمی را برای دیدن مدار باز کنید این سوئیچ هم باز میشود. در واقع برای امنیت بیشتر این چشمی ها یک سوئیچ درونشان تعابیه کردند که با باز شدن درب چشمی این سوئیچ هم باز میشود. مرسوم هست که سوئیچ مربوط به تشخیص حرکت و سوئیچ Tamper را سری می کنند و سپس این مجموعه را به یکی از زونهای دستگاه مرکزی در یک سیستم دزد گیر متصل می کند البته شما به سوئیچ Tamper نیاز ندارید

یک زوج سیم نیز برای تشخیص حرکت هست که دو سیم مربوط به این زوج سیم از دو سر یک سوئیچ گرفته شده . هر بار سنسور حرکتی را تشخیص می دهد. سوئیچ را باز می کند شما می توانید به کمک یک ترانزیستور BC337 یا 2N3904 براحتی باز (0°) و بسته شدن

(۱) این سوئیچ که مترادف با تشخیص حرکت هست را به ۰ یا ۵ ولت مورد نیاز میکرو تبدیل کنید و آن را به یک یپن میکرو بدهید. مدار آن به صورت زیر خواهد بود.

Figure 7



پروگرام تراشه

برای پروگرام کردن این آی سی از PIN های MISO - MOSI - SCK - RESET - GND - VCC استفاده می شود. به صورتی که در زیر مشاهده می کنید. سایر PIN ها هم که به چهار پورت A - D - C - B تقسیم می شوند، هم می توان به عنوان خروجی از آنها استفاده کرد و هم می توان به عنوان ورودی از آنها استفاده کرد.(بستگی به برنامه نویس دارد)

Figure 10

(XCK/T0)	PB0	1	40
(T1)	PB1	2	39
(INT2/AIN0)	PB2	3	38
(OC0/AIN1)	PB3	4	37
(SS)	PB4	5	36
(MOSI)	PB5	6	35
(MISO)	PB6	7	34
(SCK)	PB7	8	33
RESET		9	32
VCC		10	31
GND		11	30
XTAL2		12	29
XTAL1		13	28
(RXD)	PD0	14	27
(TXD)	PD1	15	26
(INT0)	PD2	16	25
(INT1)	PD3	17	24
(OC1B)	PD4	18	23
(OC1A)	PD5	19	22
(ICP)	PD6	20	21

NOTE: should you do parallel R1 and connected to the between micro vcc pin and buffer vcc Pin

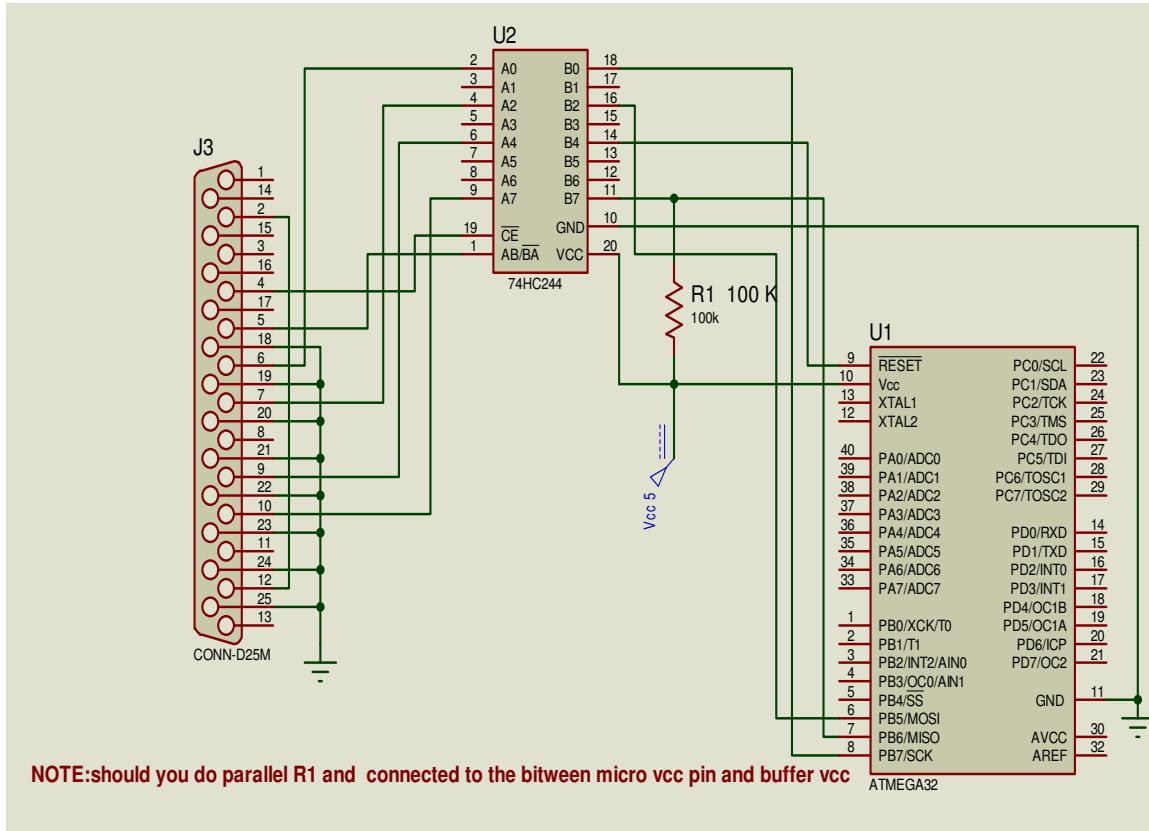
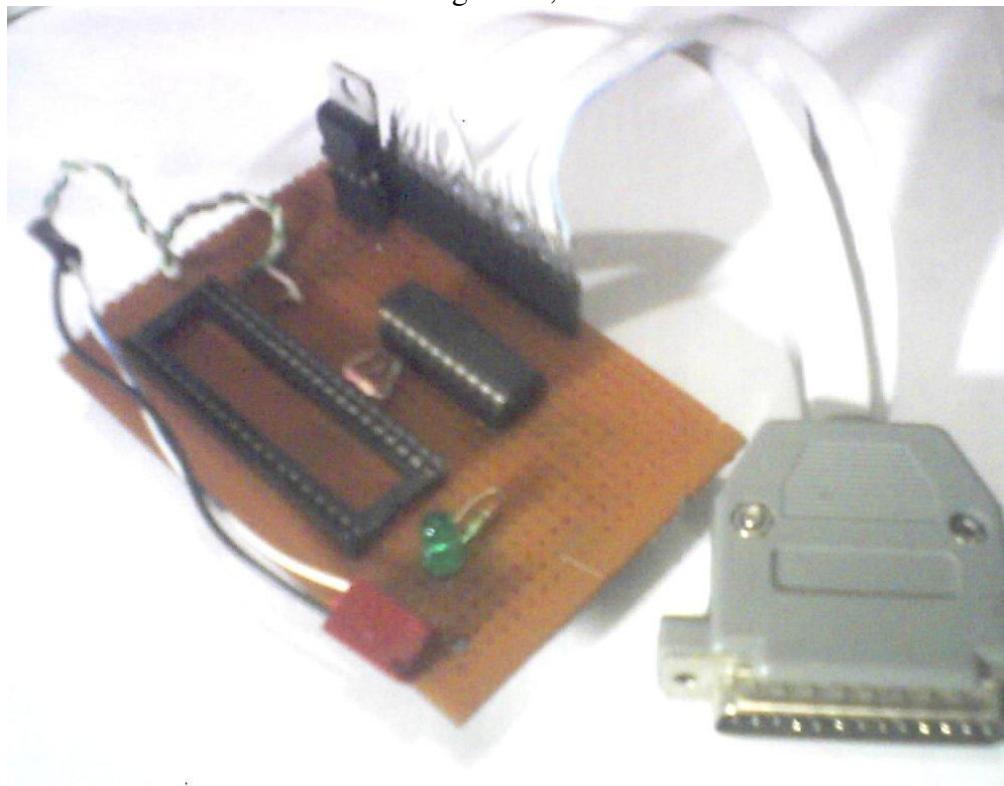


Figure 11,12



کامپی

Bascom بايلر

اين کامپایلر يکی از معروفترین کامپایلرها برای آی سی های AVR و ۸۰۵۱ است. برنامه نویسی این کامپایلر خیلی به زبان Basic نزدیک است و اکثر دستورات Basic را می توان در آن استفاده کرد. این برنامه توانایی بررسی برنامه شما از نظر قالب و دستورات را دارا می باشد و اگر شما در برنامه اشتباه کنید این کامپایلر اشتباه شما را برایتان نشان میدهد.

اين برنامه، برنامه شما را كه به زبان Basic است به صورت HEX در می آورد تا برای آی سی قابل فهم باشد.

اين برنامه قابلیت پروگرم کردن تمامی آی سی های سری AVR را دارا می باشد.

البته اين برنامه برای سری AVR به نام Bascom-AVR و برای سری ۸۰۵۱ به نام Bascom-8051 منتشر شده است و در اصل

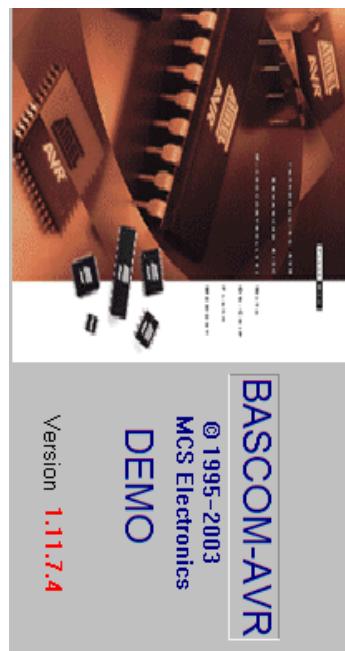
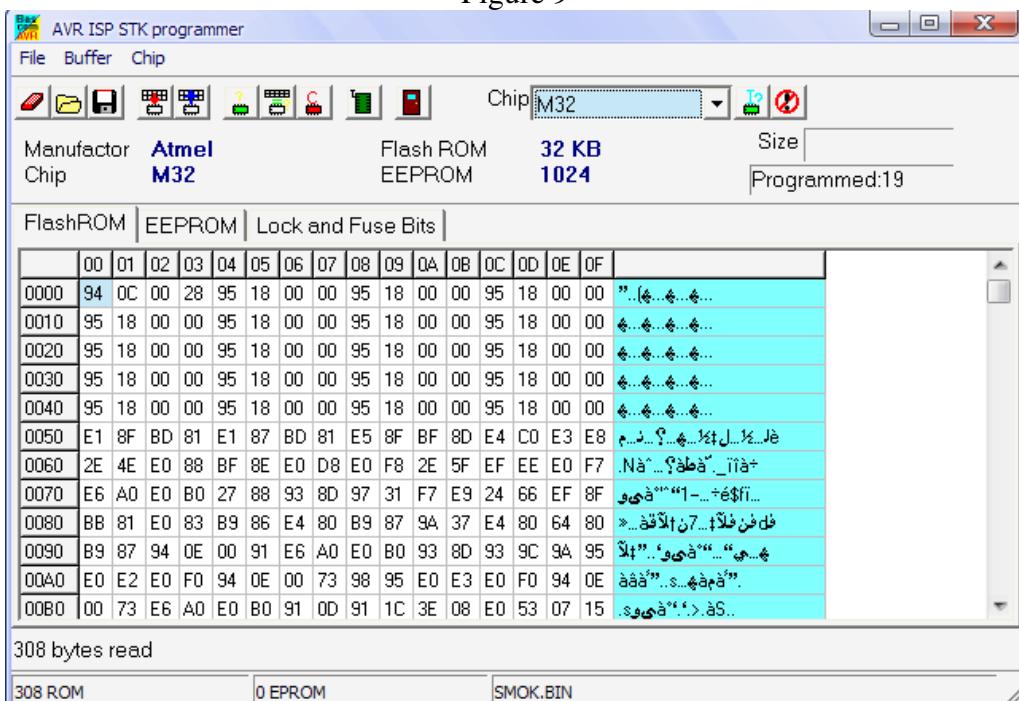


Figure 8

شما برای آی سی AVR باید از یک برنامه استفاده کنید و برای آی سی های سری ۸۰۵۱ از برنامه‌ی دیگر.

Figure 9



برنامه میکرو :

```
$regfile = "m32def.dat"
$crystal = 1000000
Config Portd = Output
Config Adc = Single , Prescaler = Auto , Reference = Avcc
Dim W As Word
Dim M As Word
Declare Sub Gas(byval W As Word )
Declare Sub Motion(byval M As Word )
Start Adc
Do
    W = Getadc(0)
    Call Gas(w)
    M = Getadc(1)
    Call Motion(m)
    Set Portd.5
    Waitms 500
    Reset Portd.5
    Waitms 600
Loop
End
Sub Motion(m As Word )
If M > 600 Then
    Set Portd.6
    Waitms 200
    Reset Portd.6
Else
    Reset Portd.6
End If
End Sub
Sub Gas(w As Word )
If W > 300 Then
    Set Portd.6
    Wait 3
Else
    Reset Portd.6
End If
End Sub
```

مدار نهایی :

پس از انجام مراحل فوق و جایگذاری میکروی برنامه ریزی شده در مدار خود با اتصال ۱۲ ولت ورودی مورد نیاز چشمی و برقراری ۵ ولت مورد نیاز مدار سیستم آماده اجرای برنامه تعیین شده خواهد بود .

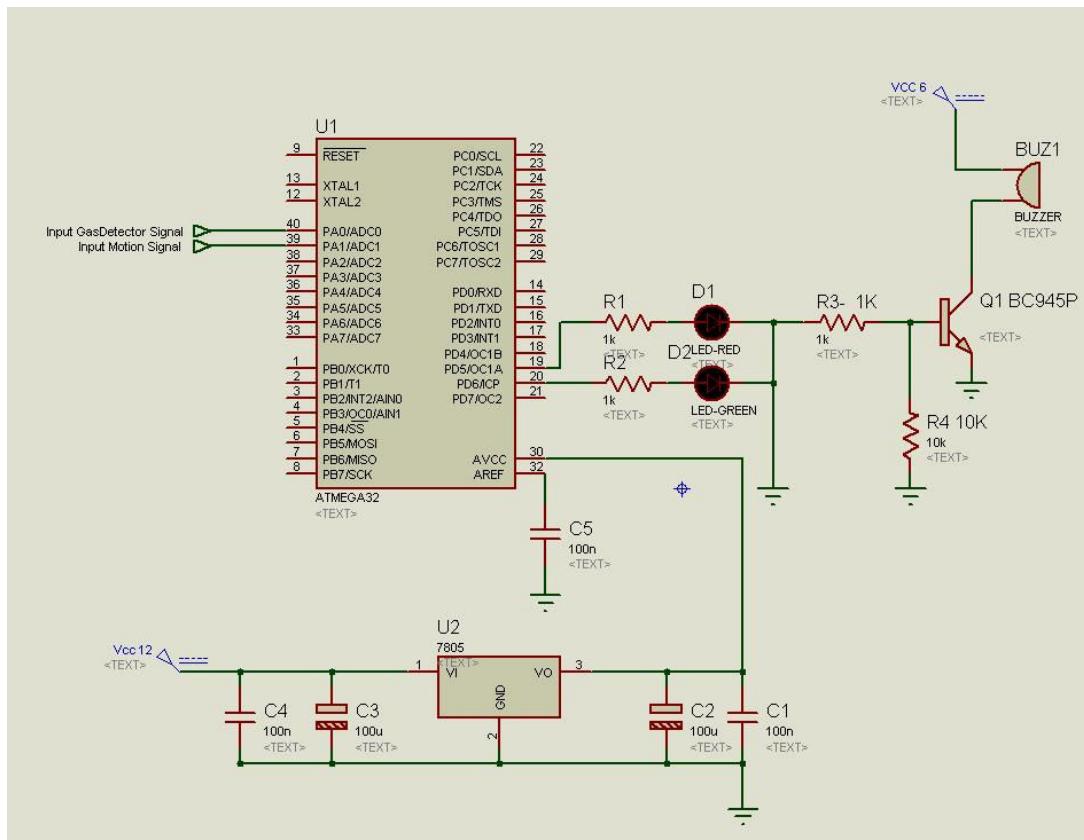


Figure 13,14

